

# Mathématiques

## Licence 2 - Semestre 3

Exercices d'entraînement

Diagonalisation

Corrigés

### Correction 1

$$\begin{aligned}
 \tilde{\pi}_A(X) &= \det(A - XI_3) = \begin{vmatrix} -3-X & 2 & -4 \\ 4 & -3-X & 4 \\ 2 & -3 & 5-X \end{vmatrix} \quad C_3 \leftarrow C_3 + 2C_2 \\
 &= \begin{vmatrix} -3-X & 2 & 0 \\ 4 & -3-X & -2-2X \\ 2 & -3 & -1-X \end{vmatrix} \quad L_2 \leftarrow L_2 - 2L_3 \\
 &= \begin{vmatrix} -3-X & 2 & 0 \\ 0 & 3-X & 0 \\ 2 & -3 & -1-X \end{vmatrix} \\
 &= (-1-X) \times \begin{vmatrix} -3-X & 2 \\ 0 & 3-X \end{vmatrix} \\
 &= (-1-X)(-3-X)(3-X)
 \end{aligned}$$

Les valeurs propres de  $A$  sont les racines de  $\tilde{\pi}_A$  c'est-à-dire  $\lambda_2 = -3$ ,  $\lambda_1 = -1$  et  $\lambda_3 = 3$ .

En particulier, on a  $\text{Sp}(A) = \{-1; 0; 1\}$ .

Ce sont toutes les trois des valeurs propres simples. La matrice est donc diagonalisable. De plus, tous les sous-espaces propres seront de dimension 1. Il suffira donc à chaque fois de trouver un vecteur non nul de l'espace pour qu'il en soit une base.

- $\lambda_1 = -3$

L'espace propre associé à  $\lambda_1 = -3$  est  $E_{-3} = \{U \in \mathbb{R}^3 \mid A \times U = -U\}$ .

Autrement dit, si on pose  $U = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$ , on a  $U \in E_{-3} \Leftrightarrow A \times U = -3.U = \begin{pmatrix} -3x \\ -3y \\ -3z \end{pmatrix}$ .

On doit donc résoudre le système :

$$\begin{aligned}
 &\begin{cases} -3x + 2y - 4z = -3x \\ 4x - 3y + 4z = -3y \\ 2x - 3y + 5z = -3z \end{cases} \\
 \Leftrightarrow &\begin{cases} 2y - 4z = 0 \\ 4x + 4z = 0 \\ 2x - 3y + 8z = 0 \end{cases} \\
 \Leftrightarrow &\begin{cases} x = -z \\ y = 2z \end{cases}
 \end{aligned}$$

Donc  $E_{-3} = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid x = -z \text{ et } y = 2z\}$ .

Ou encore  $E_{-3} = \{(-z, 2z, z) \mid z \in \mathbb{R}\} = \{z \cdot (-1, 2, 1) \mid z \in \mathbb{R}\}$ .

Si on pose  $u_1 = (-1, 2, 1)$ , on obtient que  $E_{-3} = \{z.u_1 \mid z \in \mathbb{R}\} = \text{Vect}(u_1)$ . Ce qui signifie

que la famille  $\{u_1\}$  est génératrice de  $E_{-3}$ . Puisque  $u_1 \neq 0$ , la famille  $\{u_1\}$  est libre et c'est une base de  $E_{-3}$ .

- $\lambda_2 = -1$

L'espace propre associé à  $\lambda_2 = -1$  est  $E_{-1} = \{U \in \mathbb{R}^3 \mid A \times U = -U\}$ .

Autrement dit, si on pose  $U = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$ , on a  $U \in E_{-1} \Leftrightarrow A \times U = -1.U = \begin{pmatrix} -x \\ -y \\ -z \end{pmatrix}$ .

On doit donc résoudre le système :

$$\begin{aligned} & \begin{cases} -3x + 2y - 4z = -x \\ 4x - 3y + 4z = -y \\ 2x - 3y + 5z = -z \end{cases} \\ \Leftrightarrow & \begin{cases} -2x + 2y - 4z = 0 \\ 4x - 2y + 4z = 0 \\ 2x - 3y + 6z = 0 \end{cases} & L_1 \leftarrow L_1 + L_2 \\ \Leftrightarrow & \begin{cases} x = 0 \\ y = 2z \\ y = 2z \end{cases} \\ \Leftrightarrow & \begin{cases} x = 0 \\ y = 2z \end{cases} \end{aligned}$$

Donc  $E_{-1} = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid x = 0 \text{ et } y = 2z\}$ .

Ou encore  $E_{-1} = \{(0, 2z, z) \mid z \in \mathbb{R}\} = \{z \cdot (0, 2, 1) \mid z \in \mathbb{R}\}$ .

Si on pose  $u_2 = (0, 2, 1)$ , on obtient que  $E_{-1} = \{z \cdot u_2 \mid z \in \mathbb{R}\} = \text{Vect}(u_2)$ . Ce qui signifie que la famille (d'un seul vecteur)  $\{u_2\}$  est génératrice de  $E_{-1}$ . Puisque  $u_2 \neq 0$ , la famille  $\{u_2\}$  est libre et c'est une base de  $E_{-1}$ .

- $\lambda_3 = 3$

L'espace propre associé à  $\lambda_3 = 3$  est  $E_3 = \{U \in \mathbb{R}^3 \mid A \times U = 3U\}$ .

Autrement dit, si on pose  $U = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$ , on a  $U \in E_3 \Leftrightarrow A \times U = 3.U = \begin{pmatrix} 3x \\ 3y \\ 3z \end{pmatrix}$

On doit donc résoudre le système :

$$\begin{aligned} & \begin{cases} -3x + 2y - 4z = 3x \\ 4x - 3y + 4z = 3y \\ 2x - 3y + 5z = 3z \end{cases} \\ \Leftrightarrow & \begin{cases} -6x + 2y - 4z = 0 \\ 4x - 6y + 4z = 0 \\ 2x - 3y + 2z = 0 \end{cases} & \begin{aligned} L_1 &\leftarrow L_1 + L_2 \\ L_2 &\leftarrow \frac{1}{2}L_2 \end{aligned} \\ \Leftrightarrow & \begin{cases} -2x - 4y = 0 \\ 2x - 3y + 2z = 0 \\ 2x - 3y + 2z = 0 \end{cases} \\ \Leftrightarrow & \begin{cases} y = -\frac{1}{2}x \\ z = \frac{1}{2}x \end{cases} \end{aligned}$$

Donc  $E_3 = \left\{ (x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid x = -2y \text{ et } z = \frac{1}{2}y \right\}$ .

Ou encore  $E_{-1} = \left\{ \left( -2y, y, \frac{7}{2}y \right) \mid y \in \mathbb{R} \right\} = \left\{ \frac{1}{2}y \cdot (-4, 2, 7) \mid y \in \mathbb{R} \right\}$ .

Si on pose  $u_3 = (-4, 2, 7)$ , on obtient que  $E_3 = \{y.u_3 \mid y \in \mathbb{R}\} = \text{Vect}(u_3)$ . Ce qui signifie que la famille  $\{u_3\}$  est génératrice de  $E_3$ . Puisque  $u_3 \neq 0$ , la famille  $\{u_3\}$  est libre et c'est une base de  $E_3$ .

## Correction 2

$$\begin{aligned}
 \tilde{\pi}_B(X) &= \det(B - XI_3) = \begin{vmatrix} -15-X & -6 & 6 \\ 36 & 15-X & -12 \\ -9 & -3 & 6-X \end{vmatrix} \quad C_2 \leftarrow C_2 + C_3 \\
 &= \begin{vmatrix} -15-X & 0 & 6 \\ 36 & 3-X & -12 \\ -9 & 3-X & 6-X \end{vmatrix} \quad L_3 \leftarrow L_3 - L_2 \\
 &= \begin{vmatrix} -15-X & 0 & 6 \\ 36 & 3-X & -12 \\ -45 & 0 & 18-X \end{vmatrix} \\
 &= (3-X) \begin{vmatrix} -15-X & 6 \\ -45 & 18-X \end{vmatrix} \\
 &= (3-X)[(-15-X)(18-X) + 6 \times 45] \quad (\text{Remarque : } 6 \times 45 = 6 \times 3 \times 15 = 18 \times 15) \\
 &= (3-X)(X^2 - 3X) \\
 &= (3-X)X(X-3) \\
 &= -X(X-3)^2
 \end{aligned}$$

Les valeurs propres de  $B$  sont les racines de  $\tilde{\pi}_B$  le polynôme caractéristique de  $B$ . Ce sont  $\lambda_1 = 0$  (valeur propre simple) et  $\lambda_2 = 3$  (valeur propre double).

En particulier, on a  $\text{Sp}(B) = \{0; 3\}$ .

- $\lambda_1 = 0$

$$U = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in E_0 \Leftrightarrow B \times U = 0.U = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

On doit donc résoudre le système :

$$\begin{aligned}
 &\begin{cases} -15x - 6y + 6z = 0 \\ 36x + 15y - 12z = 0 \\ -9x - 3y + 6z = 0 \end{cases} \quad \begin{array}{l} L_1 \leftarrow 1/3 \times L_1 \\ L_2 \leftarrow 1/3 \times L_2 \\ L_3 \leftarrow 1/3 \times L_3 \end{array} \\
 \Leftrightarrow &\begin{cases} -5x - 2y + 2z = 0 \\ 12x + 5y - 4z = 0 \\ -3x - y + 2z = 0 \end{cases} \quad \begin{array}{l} L_2 \leftarrow L_2 + 2L_1 \\ L_3 \leftarrow L_3 - L_1 \end{array} \\
 \Leftrightarrow &\begin{cases} -5x - 2y + 2z = 0 \\ 2x + y = 0 \\ 2x + y = 0 \end{cases} \\
 \Leftrightarrow &\begin{cases} z = \frac{1}{2}(5x + 2y) = \frac{1}{2}x \\ y = -2x \end{cases}
 \end{aligned}$$

En prenant par exemple  $x = 2$ , on trouve que le vecteur  $u_1 = (2; -4; 1)$  appartient à  $E_0$ . De plus, on a  $E_0 = \text{Vect}(u_1)$  et, puisque  $u_1 \neq 0$ ,  $\{u_1\}$  est une base de  $E_0$ .

- $\lambda = 3$

$$U = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in E_3 \Leftrightarrow A \times U = 3.U = \begin{pmatrix} 3x \\ 3y \\ 3z \end{pmatrix}$$

On doit donc résoudre le système :

$$\begin{aligned} & \begin{cases} -15x - 6y + 6z = 3x \\ 36x + 15y - 12z = 3y \\ -9x - 3y + 6z = 3z \end{cases} \\ \Leftrightarrow & \begin{cases} -18x - 6y + 6z = 0 & L_1 \leftarrow 1/6 \times L_1 \\ 36x + 12y - 12z = 0 & L_2 \leftarrow 1/12 \times L_2 \\ -9x - 3y + 3z = 0 & L_3 \leftarrow 1/3 \times L_3 \end{cases} \\ \Leftrightarrow & \begin{cases} -3x - y + z = 0 \\ -3x - y + z = 0 \\ -3x - y + z = 0 \end{cases} \\ \Leftrightarrow & -3x - y + z = 0 \\ \Leftrightarrow & z = 3x + y \end{aligned}$$

Donc  $E_3 = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid z = 3x + y\}$ .

Ou encore  $E_3 = \{(x, y, 3x + y) \mid x, y \in \mathbb{R}\} = \{x \cdot (1, 0, 3) + y \cdot (0, 1, 1) \mid x, y \in \mathbb{R}\}$ .

Si on pose  $u_2 = (1, 0, 3)$  et  $u_3 = (0, 1, 1)$ , on a  $E_3 = \{x.u_2 + y.u_3 \mid x, y \in \mathbb{R}\} = \text{Vect}(u_2, u_3)$ . Autrement dit, la famille  $\{u_2, u_3\}$  est une génératrice de  $E_3$ . De plus, puisque  $u_2$  et  $u_3$  ne sont pas proportionnels, la famille  $\{u_2, u_3\}$  est libre. C'est donc une base de  $E_3$ .

### Correction 3

$$\begin{aligned} 1. \tilde{\pi}_A(X) &= \begin{vmatrix} -49 - X & 4 & -22 \\ -50 & 5 - X & -22 \\ 100 & -8 & 45 - X \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1 - X & 1 - X & 1 - X \\ -50 & 5 - X & -22 \\ 100 & -8 & 45 - X \end{vmatrix} \\ & \quad L_1 \leftarrow L_1 + L_2 + L_3 \quad C_2 \leftarrow C_2 - C_1; \quad C_3 \leftarrow C_3 - C_1 \\ &= \begin{vmatrix} 1 - X & 0 & 0 \\ -50 & 55 - X & 28 \\ 100 & -108 & -55 - X \end{vmatrix} \\ &= (1 - X) \times \begin{vmatrix} 55 - X & 28 \\ -108 & -55 - X \end{vmatrix} = (1 - X) \times (X^2 - 55^2 + 28 \times 108) \\ &= (1 - X) \times (X^2 - 1) = (1 - X)(X - 1)(X + 1) = -(X + 1)(X - 1)^2 \end{aligned}$$

Le polynôme caractéristique possède une valeur propre simple ( $= -1$ ) et une valeur propre double ( $= 1$ ).

La matrice sera diagonalisable si  $\dim E_1 = 2$ .

- $\lambda = -1$

$$U = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in E_{-1} \Leftrightarrow A \times U = -1.U = \begin{pmatrix} -x \\ -y \\ -z \end{pmatrix}$$

$$\begin{cases} -49x + 4y - 22z = -x \\ -50x + 5y - 22z = -y \\ 100x - 8y + 45z = -z \end{cases}$$

$$\begin{aligned}
&\Leftrightarrow \begin{cases} -48x + 4y - 22z = 0 \\ -50x + 6y - 22z = 0 \\ 100x - 8y + 46z = 0 \end{cases} \\
&\Leftrightarrow \begin{cases} -24x + 2y - 11z = 0 \\ -25x + 3y - 11z = 0 \\ 50x - 4y + 23z = 0 \end{cases} \quad \begin{array}{l} L_2 \leftarrow L_2 - L_1 \\ L_3 \leftarrow L_3 + 2L_1 \end{array} \\
&\Leftrightarrow \begin{cases} -24x + 2y - 11z = 0 \\ -x + y = 0 \\ 2x + z = 0 \end{cases} \\
&\Leftrightarrow \begin{cases} -24x + 2x + 22x = 0 \\ y = x \\ z = -2x \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} y = x \\ z = -2x \end{cases}
\end{aligned}$$

En prenant  $x = 1$ , on trouve que le vecteur  $u_1 = (1; 1; -2)$  appartient à  $E_{-1}$ .

De plus, on a  $E_{-1} = \text{Vect}(u_1)$  et, puisque  $u_1 \neq 0$ ,  $\{u_1\}$  est une base de  $E_{-1}$ .

•  $\lambda = 1$

$$U = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in E_1 \Leftrightarrow A \times U = 1.U = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$$

$$\begin{aligned}
&\begin{cases} -49x + 4y - 22z = x \\ -50x + 5y - 22z = y \\ 100x - 8y + 45z = z \end{cases} \\
&\Leftrightarrow \begin{cases} -50x + 4y - 22z = 0 \\ -50x + 4y - 22z = 0 \\ 100x - 8y + 44z = 0 \end{cases} \\
&\Leftrightarrow 25x - 2y + 11z = 0
\end{aligned}$$

En prenant  $x = 2$  et  $y = 3$ , on trouve  $z = -4$  et donc le vecteur  $u_2 = (2; 3; -4)$  appartient à  $E_1$ .

En prenant  $x = -3$  et  $y = 1$ , on trouve  $z = 7$  et donc le vecteur  $u_3 = (-3; 1; 7)$  appartient à  $E_1$ .

De plus, on a  $E_1 = \text{Vect}(u_1, u_2)$  et, puisque  $u_1$  et  $u_2$  ne sont pas proportionnels,  $\{u_1, u_2\}$  est une base de  $E_1$ .

La matrice est diagonalisable car  $(u_1, u_2, u_3)$  est une base de  $\mathbb{R}^3$  formées de vecteurs propres.

2. Pour tout  $p \geq 0$ , on pose  $U_n = \begin{pmatrix} u_n \\ v_n \\ w_n \end{pmatrix}$ . En particulier, on a  $U_0 = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}$ .

Le système est équivalent à  $U_{n+1} = A \times U_p$  et donc  $U_n = A^p \times U_0$ .

On doit donc calculer  $A^p$ .

On pose  $P = \begin{pmatrix} 1 & 2 & -3 \\ 1 & 3 & 1 \\ -2 & -4 & 7 \end{pmatrix}$

$$\text{On a } P^{-1} = \begin{pmatrix} 25 & -2 & 11 \\ -9 & 1 & -4 \\ 2 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\text{Et } P^{-1}AP = \begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = \text{diag}(-1; 1; 1) = D.$$

Remarquons que  $D^n = I_3$  si  $n$  est pair et  $D^n = D$  si  $n$  est impair.

On a donc  $A^p = PD^pP^{-1} = PI_3P^{-1} = I_3$  si  $n$  est pair et  $A^p = PD^pP^{-1} = PDP^{-1} = A$  si  $n$  est impair.

$$\text{On obtient que } U_n = A^p \times U_0 = U_0 = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix} \text{ si } n \text{ est pair.}$$

$$\text{Et } U_n = A^p \times U_0 = A \times U_0 = \begin{pmatrix} -107 \\ -106 \\ 219 \end{pmatrix} \text{ si } n \text{ est impair.}$$

Autrement dit,  $u_p = 1$  si  $n$  est pair et  $u_p = -107$  si  $n$  est impair.

Puis,  $v_p = 2$  si  $n$  est pair et  $v_p = -106$  si  $n$  est impair.

Enfin,  $w_p = 3$  si  $n$  est pair et  $w_p = 219$  si  $n$  est impair

#### Correction 4

$$\begin{aligned} 1. \quad \tilde{\pi}_A(X) &= \begin{vmatrix} 2-X & 1 & -2 \\ 1 & -X & 0 \\ 0 & 1 & -X \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1-X & 1 & -2 \\ 1-X & -X & 0 \\ 1-X & 1 & -X \end{vmatrix} \\ &\quad C_1 \leftarrow C_1 + C_2 + C_3 \quad L_2 \leftarrow L_2 - L_1; L_3 \leftarrow L_3 - L_1 \\ &= \begin{vmatrix} 1-X & 1 & -2 \\ 0 & -1-X & 2 \\ 0 & 0 & 2-X \end{vmatrix} = (1-X) \begin{vmatrix} -1-X & 2 \\ 0 & 2-X \end{vmatrix} \\ &= (1-X)(-1-X)(2-X). \end{aligned}$$

Les racines du polynôme caractéristique sont  $-1$ ,  $1$  et  $2$  c'est-à-dire  $\text{Sp}(A) = \{-1; 1; 2\}$ .

Les 3 valeurs propres sont simples. La matrice est donc diagonalisable. De plus, tous les sous-espaces propres seront de dimension 1. Il suffira donc à chaque fois de trouver un vecteur non nul de l'espace propre.

•  $\lambda = -1$

$$U = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in E_{-1} \Leftrightarrow A \times U = -1 \cdot U = \begin{pmatrix} -x \\ -y \\ -z \end{pmatrix}$$

On doit donc résoudre le système :

$$\begin{cases} 2x + y - 2z = -x \\ x = -y \\ y = -z \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x = z \\ y = -z \end{cases}$$

En prenant par exemple  $z = 1$ , on trouve que le vecteur  $u_1 = (1; -1; 1)$  appartient à  $E_{-1}$ . De plus, on a  $E_{-1} = \text{Vect}(u_1)$  et, puisque  $u_1 \neq 0$ ,  $\{u_1\}$  est une base de  $E_{-1}$ .

- $\lambda = 1$

$$U = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in E_1 \Leftrightarrow A \times U = 1.U = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$$

On doit donc résoudre le système :

$$\begin{cases} 2x + y - 2z = x \\ x = y \\ y = z \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x = z \\ y = z \end{cases}$$

En prenant par exemple  $z = 1$ , on trouve que le vecteur  $u_2 = (1; 1; 1)$  appartient à  $E_1$ . De plus, on a  $E_1 = \text{Vect}(u_2)$  et, puisque  $u_2 \neq 0$ ,  $\{u_2\}$  est une base de  $E_1$ .

- $\lambda = 2$

$$U = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in E_2 \Leftrightarrow A \times U = 2.U = \begin{pmatrix} 2x \\ 2y \\ 2z \end{pmatrix}$$

On doit donc résoudre le système :

$$\begin{cases} 2x + y - 2z = 2x \\ x = 2y \\ y = 2z \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x = 4z \\ y = 2z \end{cases}$$

En prenant par exemple  $z = 1$ , on trouve que le vecteur  $u_3 = (4; 2; 1)$  appartient à  $E_2$ . De plus, on a  $E_2 = \text{Vect}(u_3)$  et, puisque  $u_3 \neq 0$ ,  $\{u_3\}$  est une base de  $E_1$ .

Si on pose  $P = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 4 \\ -1 & 1 & 2 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$  et  $D = \begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$ , on a  $D = P^{-1} \times A \times P$ .

## 2. Méthode 1

$$\det(P) = \begin{vmatrix} 1 & 1 & 4 \\ -1 & 1 & 2 \\ 1 & 1 & 1 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1 & 4 & 1 \\ 0 & 2 & 6 \\ 0 & 0 & -3 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 2 & 6 \\ 0 & -3 \end{vmatrix} = -6 \neq 0$$

$$L_2 \leftarrow L_2 + L_1; L_3 \leftarrow L_3 - L_1$$

donc  $P$  est inversible.

$$\text{Com}(P) = \begin{pmatrix} -1 & 3 & -2 \\ 3 & -3 & 0 \\ -2 & -6 & 2 \end{pmatrix}.$$

$$P^{-1} = \frac{1}{\det(P)} {}^t(\text{Com}P) = \frac{1}{6} \begin{pmatrix} 1 & -3 & 2 \\ -3 & 3 & 6 \\ 2 & 0 & -2 \end{pmatrix}.$$

On a donc  $A = PDP^{-1}$  et, par récurrence, on montre que  $A^n = PD^nP^{-1}$ .

$$D^n = \begin{pmatrix} (-1)^n & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2^n \end{pmatrix}$$

$$PD^n = \begin{pmatrix} (-1)^n & 1 & 4.2^n \\ -(-1)^n & 1 & 2.2^n \\ (-1)^n & 1 & 2^n \end{pmatrix}$$

$$A^n = PD^nP^{-1} = \frac{1}{6} \begin{pmatrix} -3 + 8 \cdot 2^n + (-1)^n & 3 - 3(-1)^n & 6 - 8 \cdot 2^n + 2(-1)^n \\ -3 + 4 \cdot 2^n - (-1)^n & 3 + 3(-1)^n & 6 - 4 \cdot 2^n - 2(-1)^n \\ -3 + 2 \cdot 2^n + (-1)^n & 3 - 3(-1)^n & 6 - 2 \cdot 2^n + 2(-1)^n \end{pmatrix}$$

$$A^n = PD^nP^{-1} = \begin{pmatrix} -\frac{1}{2} + \frac{4}{3}2^n + \frac{1}{6}(-1)^n & \frac{1}{2} - \frac{1}{2}(-1)^n & 1 - \frac{4}{3}2^n + \frac{1}{3}(-1)^n \\ -\frac{1}{2} + \frac{2}{3}2^n - \frac{1}{6}(-1)^n & \frac{1}{2} + \frac{1}{2}(-1)^n & 1 - \frac{2}{3}2^n - \frac{1}{3}(-1)^n \\ -\frac{1}{2} + \frac{1}{3}2^n + \frac{1}{6}(-1)^n & \frac{1}{2} - \frac{1}{2}(-1)^n & 1 - \frac{1}{3}2^n + \frac{1}{3}(-1)^n \end{pmatrix}$$

Méthode 2

On effectue la division euclidienne de  $X^n$  par  $\tilde{\pi}_A(X)$  qui est de degré 3. Il existe un polynôme  $Q(X)$  et un polynôme  $R(X)$  de degré 2 tels que  $X^n = \tilde{\pi}_A(X)Q(X) + R(X) = (1 - X)(-1 - X)(2 - X)Q(X) + aX^2 + bX + c$  avec  $a, b, c \in \mathbb{R}$ .

Pour  $X = -1$ , on obtient  $a - b + c = (-1)^n$ .

Pour  $X = 1$ , on obtient  $a + b + c = 1^n = 1$ .

Pour  $X = 2$ , on obtient  $4a + 2b + c = 2^n$ .

On obtient le système :

$$\begin{cases} a - b + c = (-1)^n \\ a + b + c = 1 \\ 4a + 2b + c = 2^n \end{cases} \quad L_2 \leftarrow L_2 - L_1; L_3 \leftarrow L_3 - L_1$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} a - b + c = (-1)^n \\ 2b = 1 - (-1)^n \\ 3a + b = 2^n - (-1)^n \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} c = \frac{-2 \cdot 2^n + 3 \cdot (-1)^n + 1}{6} \\ b = \frac{1 - (-1)^n}{2} \\ a = \frac{2 \cdot 2^n - (-1)^n - 1}{6} \end{cases}$$

De plus, comme toute matrice est racine de son polynôme caractéristique, on a  $\tilde{\pi}_A(A) = 0$  et donc  $A^n = aA^2 + bA + cI_3 = \frac{2 \cdot 2^n - (-1)^n - 1}{6}A^2 + \frac{1 - (-1)^n}{2}A + \frac{-2 \cdot 2^n + 3 \cdot (-1)^n + 1}{6}I_3$ .

Le calcul ainsi que la comparaison des résultats sont laissés au soin du lecteur.

3. Pour tout entier  $n \in \mathbb{N}$ , on pose  $U_n = \begin{pmatrix} u_{n+2} \\ u_{n+1} \\ u_n \end{pmatrix}$ .

Puisque  $u_{n+3} = 2u_{n+2} + u_{n+1} - 2u_n$ , on a donc :

$$U_{n+1} = \begin{pmatrix} u_{n+3} \\ u_{n+2} \\ u_{n+1} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & 1 & -2 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} u_{n+2} \\ u_{n+1} \\ u_n \end{pmatrix} = A \times U_n$$

C'est une simple récurrence.

$$\text{On a } U_0 = \begin{pmatrix} -2 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

$$A^n \times U_0 = \begin{pmatrix} 3 - 4 \times 2^n - (-1)^n \\ 3 - 2 \times 2^n + (-1)^n \\ 3 - 2^n - (-1)^n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} u_{n+2} \\ u_{n+1} \\ u_n \end{pmatrix}.$$

Donc  $u_n = 3 - 2^n - (-1)^n$ .

### Correction 5

$$1. \tilde{\pi}_A(X) = \begin{vmatrix} 2-X & 0 & 0 \\ -1 & 2-X & 1 \\ -1 & 0 & 3-X \end{vmatrix} = (2-X) \begin{vmatrix} 2-X & 1 \\ 0 & 3-X \end{vmatrix} = (2-X)^2(3-X)$$

Les racines du polynôme caractéristique sont 2 et 3 c'est-à-dire  $\text{Sp}(A) = \{2; 3\}$ .

•  $\lambda = 2$

$$U = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in E_2 \Leftrightarrow A \times U = 2.U = \begin{pmatrix} 2x \\ 2y \\ 2z \end{pmatrix}$$

$$\begin{cases} 2x & = & 2x \\ -x + 2y + z & = & 2y \\ -x & + & 3z = 2z \end{cases}$$

$$\Leftrightarrow z = x$$

En prenant  $z = 1$  et  $y = 0$ , on trouve que le vecteur  $u_1 = (1; 0; 1)$  appartient à  $E_2$ .

En prenant  $z = 0$  et  $y = 1$ , on trouve que le vecteur  $u_2 = (0; 1; 0)$  appartient à  $E_2$ .

De plus, on a  $E_2 = \text{Vect}(u_1, u_2)$  et, puisque  $u_1$  et  $u_2$  ne sont pas proportionnels,  $\{u_1, u_2\}$  est une base de  $E_2$ .

•  $\lambda = 3$

$$U = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in E_2 \Leftrightarrow A \times U = 2.U = \begin{pmatrix} 2x \\ 2y \\ 2z \end{pmatrix}$$

$$\begin{cases} 2x & = & 3x \\ -x + 2y + z & = & 3y \\ -x & + & 3z = 3z \end{cases}$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} x = 0 \\ y = z \end{cases}$$

En prenant  $z = 1$ , on trouve que le vecteur  $u_3 = (0; 1; 1)$  appartient à  $E_3$ .

De plus, on a  $E_3 = \text{Vect}(u_3)$  et, puisque  $u_3 \neq 0$ ,  $\{u_3\}$  est une base de  $E_3$ .

$$\text{On pose } P = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

2. Puisque 0 n'est pas valeur propre de  $A$ , elle est donc inversible.

On a  $\tilde{\pi}_A(X) = -X^3 + 7X^2 - 16X + 12$  et, d'après le théorème de Cayley-Hamilton,  $\tilde{\pi}_A[A] = 0$  donc  $-A^3 + 7A^2 - 16A + 12I_3 = 0$ .

On obtient  $A \times \frac{A^2 - 7A + 16I_3}{12} = I_3$ . Ce qui signifie que  $A^{-1} = \frac{A^2 - 7A + 16I_3}{12}$ .

$$3. \text{ On pose } X = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} \text{ et on a } X' = \begin{pmatrix} x'_1 \\ x'_2 \\ x'_3 \end{pmatrix}$$

Le système peut donc s'écrire  $X' = AX$ .

Soit  $Y = \begin{pmatrix} y_1(t) \\ y_2(t) \\ y_3(t) \end{pmatrix}$  telle que  $X = PY$ .

On a  $Y' = \begin{pmatrix} y'_1 \\ y'_2 \\ y'_3 \end{pmatrix}$  et  $X' = PY'$ .

Mais  $X' = AX \Rightarrow PY' = APY \Rightarrow Y' = P^{-1}APY = DY$ .

On est donc ramener à résoudre le système :  $\begin{cases} y'_1 = 2y_1(t) \\ y'_2 = 2y_2(t) \\ y'_3 = 3y_3(t) \end{cases}$

D'où  $Y = \begin{pmatrix} y_1(t) \\ y_2(t) \\ y_3(t) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} c_1 e^{2t} \\ c_2 e^{2t} \\ c_3 e^{3t} \end{pmatrix}$  avec  $c_1, c_2, c_3 \in \mathbb{R}$ .

On trouve  $X$  par la relation  $X = PY$ .

C'est-à-dire  $\begin{cases} x_1(t) = c_1 e^{2t} \\ x_2(t) = c_2 e^{2t} + c_3 e^{3t} \\ x_3(t) = c_1 e^{2t} + c_2 e^{2t} + 3c_3 e^{3t} \end{cases}$ .

4. Rappel :  $P = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}$ .

Et on obtient  $P^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & -1 \\ -1 & 0 & 1 \end{pmatrix}$ .

De plus,  $P^{-1}AP = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 3 \end{pmatrix} = \text{diag}(2; 2; 3) = D$ .

On a donc  $A = PDP^{-1}$  et, par récurrence, on montre que  $A^n = PD^nP^{-1}$ .

On a  $D^n = \begin{pmatrix} 2^n & 0 & 0 \\ 0 & 2^n & 0 \\ 0 & 0 & 3^n \end{pmatrix}$  et on obtient  $A^n = \begin{pmatrix} 2^n & 0 & 0 \\ 2^n - 3^n & 2^n & 3^n - 2^n \\ 2^n - 3^n & 0 & 3^n \end{pmatrix}$ .

### Correction 6

Soit la matrice réelle  $A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & -1 \\ 2 & 3 & -4 \\ 4 & 1 & -4 \end{pmatrix}$ .

- $\tilde{\pi}_A(X) = (1 - X)(2 - X)(-3 - X)$ .

$$\text{Sp}(A) = \{-3; 1; 2\}.$$

- La matrice est inversible car 0 n'est pas valeur propre.

$$\tilde{\pi}_A(X) = -X^3 + 7X - 6$$

$$\tilde{\pi}_A(A) = 0 \Leftrightarrow -A^3 + 7A - 6I = 0 \Leftrightarrow A \times \frac{1}{6}(7I - A^2) = I \text{ donc } A^{-1} = \frac{1}{6}(7I - A^2).$$

3. • Pour  $\lambda = -3$ , on obtient  $y = 7x$  et  $z = 11x$ . On prend  $u_1 = (1; 7; 11)$ .  
 • Pour  $\lambda = 1$ , on obtient  $x = y = z$ . On prend  $u_2 = (1; 1; 1)$ .  
 • Pour  $\lambda = 2$ , on obtient  $x = z$  et  $y = 2z$ . On prend  $u_3 = (1; 2; 1)$ .

On pose  $P = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 7 & 1 & 2 \\ 11 & 1 & 1 \end{pmatrix}$  et  $D = \begin{pmatrix} -3 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$ .

On a  $D = P^{-1} \times A \times P$ .

4. On pose  $X = \begin{pmatrix} x_1(t) \\ x_2(t) \\ x_3(t) \end{pmatrix}$ . On a  $X = P \times \begin{pmatrix} c_1 e^{-3t} \\ c_2 e^t \\ c_3 e^{2t} \end{pmatrix}$  avec  $c_1, c_2$  et  $c_3 \in \mathbb{R}$ .

C'est-à-dire  $\begin{cases} x_1(t) = c_1 e^{-3t} + c_2 e^t + c_3 e^{2t} \\ x_2(t) = 7c_1 e^{-3t} + c_2 e^t + 2c_3 e^{2t} \\ x_3(t) = 11c_1 e^{-3t} + c_2 e^t + c_3 e^{2t} \end{cases}$ .

5.  $A^n = P \times D^n \times P^{-1}$  avec  $D^n = \begin{pmatrix} (-3)^n & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2^n \end{pmatrix}$  et  $P^{-1} = \frac{1}{10} \begin{pmatrix} -1 & 0 & 1 \\ 15 & -10 & 5 \\ -4 & 10 & -6 \end{pmatrix}$ .

On obtient  $P \times D^n = \begin{pmatrix} (-3)^n & 1 & 2^n \\ 7 \times (-3)^n & 1 & 2 \times 2^n \\ 11 \times (-3)^n & 1 & 2^n \end{pmatrix}$ .

Et  $P \times D^n \times P^{-1} = \frac{1}{10} \begin{pmatrix} -(-3)^n + 15 - 4 \times 2^n & -10 + 10 \times 2^n & (-3)^n + 5 - 6 \times 2^n \\ -7 \times (-3)^n + 15 - 8 \times 2^n & -10 + 20 \times 2^n & 7 \times (-3)^n + 5 - 12 \times 2^n \\ -11 \times (-3)^n + 15 - 4 \times 2^n & -10 + 10 \times 2^n & 11 \times (-3)^n + 5 - 6 \times 2^n \end{pmatrix}$ .

Pour  $n = 10$ , on a  $A^{10} = P \times D^{10} \times P^{-1}$

$$= \frac{1}{10} \begin{pmatrix} -(-3)^{10} + 15 - 4 \times 2^{10} & -10 + 10 \times 2^{10} & (-3)^{10} + 5 - 6 \times 2^{10} \\ -7 \times (-3)^{10} + 15 - 8 \times 2^{10} & -10 + 20 \times 2^{10} & 7 \times (-3)^{10} + 5 - 12 \times 2^{10} \\ -11 \times (-3)^{10} + 15 - 4 \times 2^{10} & -10 + 10 \times 2^{10} & 11 \times (-3)^{10} + 5 - 6 \times 2^{10} \end{pmatrix}.$$

6. On a  $U_n = \begin{pmatrix} u_n \\ v_n \\ w_n \end{pmatrix} = A^n \times \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}$ .

C'est-à-dire  $\begin{cases} u_n = \frac{1}{10}(-2(-3)^n + 10 + 2 \times 2^n) \\ v_n = \frac{1}{10}(-14 \times (-3)^n + 10 + 4 \times 2^n) \\ w_n = \frac{1}{10}(-22 \times (-3)^n + 10 + 2 \times 2^n) \end{cases}$ .

## Correction 7

Soit la matrice réelle  $A = \begin{pmatrix} -1 & 6 & 1 \\ 3 & 2 & 1 \\ 1 & 4 & 1 \end{pmatrix}$ .

1.  $\tilde{\pi}_A(X) = -X(X+4)(X-6)$ .  
 $\text{Sp}(A) = \{-4; 0; 6\}$ .

2. La matrice n'est pas inversible car 0 est valeur propre.
3. • Pour  $\lambda = -4$ , on obtient  $7x = -13y$  et  $z = -3x - 6y$ . On pose  $u_1 = (13; -7; 3)$ .  
 • Pour  $\lambda = 0$ , on obtient  $x = y$  et  $z = -5y$ . On pose  $u_2 = (1; 1; -5)$ .  
 • Pour  $\lambda = 6$ , on obtient  $x = y = z$ . On pose  $u_3 = (1; 1; 1)$

$$\text{On pose } P = \begin{pmatrix} 13 & 1 & 1 \\ -7 & 1 & 1 \\ 3 & -5 & 1 \end{pmatrix} \text{ et } D = \begin{pmatrix} -4 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 6 \end{pmatrix}.$$

$$\text{On a } D = P^{-1} \times A \times P.$$

4. On pose  $X = \begin{pmatrix} x_1(t) \\ x_2(t) \\ x_3(t) \end{pmatrix}$ . On a  $X = P \times \begin{pmatrix} c_1 e^{-4t} \\ c_2 \\ c_3 e^{6t} \end{pmatrix}$  avec  $c_1, c_2$  et  $c_3 \in \mathbb{R}$ .

$$\text{C'est-à-dire } \begin{cases} x_1(t) = 13c_1 e^{-4t} + c_2 + c_3 e^{6t} \\ x_2(t) = -7c_1 e^{-4t} + c_2 + c_3 e^{6t} \\ x_3(t) = 31c_1 e^{-4t} - 5c_2 + c_3 e^{6t} \end{cases}.$$

5.  $A^n = P \times D^n \times P^{-1}$  avec  $D^n = \begin{pmatrix} (-4)^n & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 6^n \end{pmatrix}$  et  $P^{-1} = \frac{1}{60} \begin{pmatrix} 3 & -3 & 0 \\ 5 & 5 & -10 \\ 16 & 34 & 10 \end{pmatrix}$ .

$$\text{On obtient } P \times D^n = \begin{pmatrix} 13 \times (-4)^n & 0 & 6^n \\ -7 \times (-4)^n & 0 & 6^n \\ 3 \times (-4)^n & 0 & 6^n \end{pmatrix}.$$

$$\text{Et } P \times D^n \times P^{-1} = \frac{1}{60} \begin{pmatrix} 39 \times (-4)^n + 16 \times 6^n & -39 \times (-4)^n + 34 \times 6^n & 10 \times 6^n \\ -21 \times (-4)^n + 16 \times 6^n & 21 \times (-4)^n + 34 \times 6^n & 10 \times 6^n \\ 9 \times (-4)^n + 16 \times 6^n & -9 \times (-4)^n + 34 \times 6^n & 10 \times 6^n \end{pmatrix}.$$

$$\text{De plus, } U_n = \begin{pmatrix} u_n \\ v_n \\ w_n \end{pmatrix} = A^n \times \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

$$\text{C'est-à-dire } \begin{cases} u_n = \frac{1}{60}(-39 \times (-4)^n - 6 \times 6^n) \\ v_n = \frac{1}{60}(21 \times (-4)^n - 6 \times 6^n) \\ w_n = \frac{1}{60}(-9 \times (-4)^n - 6 \times 6^n) \end{cases}.$$

### Correction 8

$$\text{Soit la matrice réelle } A = \begin{pmatrix} -4 & -2 & 2 \\ -16 & -8 & 11 \\ -20 & -10 & 13 \end{pmatrix}.$$

$$\begin{aligned} 1. \tilde{\pi}_A(X) &= \begin{vmatrix} -4 - X & -2 & 2 \\ -16 & -8 - X & 11 \\ -20 & -10 & 13 - X \end{vmatrix} & L_3 \leftarrow L_3 - L_1 - L_2 \\ &= \begin{vmatrix} -4 - X & -2 & 2 \\ -16 & -8 - X & 11 \\ X & X & -X \end{vmatrix} & C_1 \leftarrow C_1 + C_3; C_2 \leftarrow C_2 + C_3 \end{aligned}$$

$$= \begin{vmatrix} -2-X & 0 & 2 \\ -5 & 3-X & 11 \\ 0 & 0 & -X \end{vmatrix} = -X \times \begin{vmatrix} -2-X & 0 \\ -5 & 3-X \end{vmatrix} = -X(-2-X)(3-X).$$

$$\text{Sp}(A) = \{-2; 0; 3\}.$$

2. La matrice n'est pas inversible car 0 est valeur propre.

3. • Pour  $\lambda = -2$ , on obtient  $y = x$  et  $z = 2x$ . On pose  $u_1 = (1; 1; 2)$ .  
 • Pour  $\lambda = 0$ , on obtient  $y = -2x$  et  $z = 0$ . On pose  $u_2 = (1; -2; 0)$ .  
 • Pour  $\lambda = 3$ , on obtient  $x = 0$  et  $z = y$ . On pose  $u_3 = (0; 1; 1)$

$$\text{On pose } P = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 1 & -2 & 1 \\ 2 & 0 & 1 \end{pmatrix} \text{ et } D = \begin{pmatrix} -2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 3 \end{pmatrix}.$$

$$\text{On a } D = P^{-1} \times A \times P.$$

4. On pose  $X = \begin{pmatrix} x_1(t) \\ x_2(t) \\ x_3(t) \end{pmatrix}$ . On a  $X = P \times \begin{pmatrix} c_1 e^{-2t} \\ c_2 \\ c_3 e^{3t} \end{pmatrix}$  avec  $c_1, c_2$  et  $c_3 \in \mathbb{R}$ .

$$\text{C'est-à-dire } \begin{cases} x_1(t) &= c_1 e^{-2t} &+ c_2 \\ x_2(t) &= c_1 e^{-2t} &- 2c_2 &+ c_3 e^{3t} \\ x_3(t) &= 2c_1 e^{-2t} &&+ c_3 e^{3t} \end{cases}.$$

5.  $A^n = P \times D^n \times P^{-1}$  avec  $D^n = \begin{pmatrix} (-2)^n & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 3^n \end{pmatrix}$  et  $P^{-1} = \begin{pmatrix} 2 & 1 & -1 \\ -1 & -1 & 1 \\ -4 & -2 & 3 \end{pmatrix}$ .

$$\text{On obtient } P \times D^n = \begin{pmatrix} (-2)^n & 0 & 0 \\ (-2)^n & 0 & 3^n \\ 2 \times (-2)^n & 0 & 3^n \end{pmatrix}.$$

$$\text{Et } P \times D^n \times P^{-1} = \begin{pmatrix} 2 \times (-2)^n & (-2)^n & -(-2)^n \\ 2 \times (-2)^n - 4 \times 3^n & (-2)^n - 2 \times 3^n & -(-2)^n + 3 \times 3^n \\ 8 \times (-2)^n - 4 \times 3^n & 2 \times (-2)^n - 2 \times 3^n & -2 \times (-2)^n + 3 \times 3^n \end{pmatrix}.$$

$$\text{De plus, } U_n = \begin{pmatrix} u_n \\ v_n \\ w_n \end{pmatrix} = A^n \times \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

$$\text{C'est-à-dire } \begin{cases} u_n &= 2 \times (-2)^n \\ v_n &= 2 \times (-2)^n &- 3 \times 3^n \\ w_n &= 8 \times (-2)^n &- 3 \times 3^n \end{cases}.$$